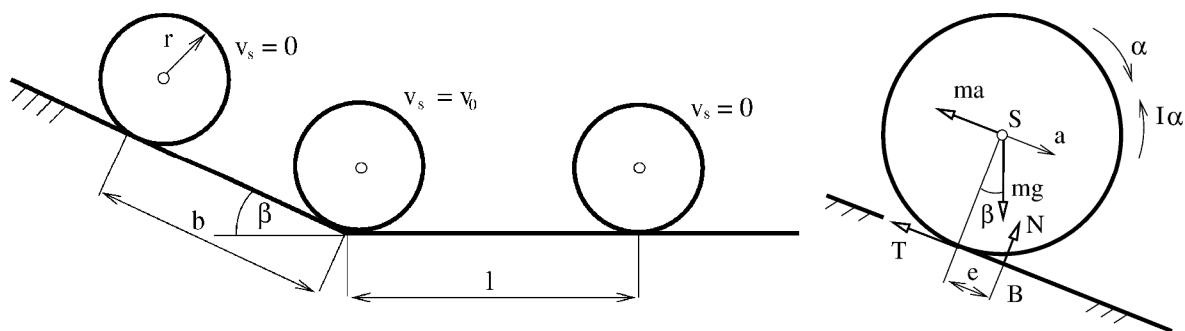


# URČENÍ RAMENA VALIVÉHO ODPORU VÁLCE NA DANÉM POVRCHU

## SPECIFIKACE PROBLÉMU

Z daného povrchu utvoříme svah se známým úhlem sklonu  $b$ . Válec poloměru  $r$ , hmotnosti  $m$ , osového momentu setrvačnosti  $I$  k ose symetrie (nemusí být homogenní) uložíme na svah do vzdálenosti  $b$  od přechodu svahu ve vodorovnou rovinu (viz obr.) a pustíme z klidu. Válec se začne valit<sup>\*)</sup>. Na dráze  $b$  nabere jeho střed rychlost  $v_0$  a posléze na vodorovné rovině zpomaluje a po proběhnutí změřené dráhy  $l$  se zastaví. Na základě znalostí parametrů  $r$ ,  $b$ ,  $l$ ,  $m$ ,  $I$  určíme příslušné rameno valivého odporu  $e$ .



## ŘEŠENÍ

Pohyb válce se skládá ze dvou částí. Nejprve vyřešíme pohyb po nakloněné rovině, za předpokladu valení. Valení je obecný rovinný pohyb, který rozložíme ve středu  $S$  (je současně těžištěm – budiž to předpoklad) na ušášívý posuv se zrychlením  $a$  středu a druhotnou rotaci úhlovým zrychlením  $\alpha = \frac{a}{r}$  vzhledem ke kinematické podmínce valení. Setrvačným účinky jsou proto silová dvojice  $I\alpha$  a síla  $ma$  ve středu.

Statickou akcí je svislá tíha v těžišti a reakce  $T$  a  $N$  ve valivé vazbě. Normálová složka jest předsunuta ve směru pohybu o rameno valivého odporu. Vlastní pohybovou rovnicí je taková podmínka, ve které se nevyskytuje žádná z reakcí. Je to momentová podmínka k bodu  $B$ . Má tvar

$$I\alpha + mar + mg(e \cos b - r \sin b) = 0.$$

Po dosazení za  $\alpha = \frac{a}{r}$  odtud určíme

$$a = \frac{m g r}{I + m r^2} (r \sin b - e \cos b) = \text{konst.} = a_1. \quad (1)$$

<sup>\*)</sup> K valení dojde pro „rozumné“ sklony  $b$ . Pro  $b$  příliš malé se válec vůbec nedá do pohybu a pro  $b$  příliš velké „sklouzne“ posuvným pohybem

**Poznámka:** Aby se válec dal do pohybu, musí být  $a_1 > 0$ . To je ekvivalentní podmínce

$$r \sin b - e \cos b \Leftrightarrow b > \arctg \frac{e}{r}. \quad (2)$$

Při experimentu je třeba tuto podmínku zajistit zkusmo ( $e$  měříme, takže (2) v praxi ověřit nelze).

Střed se tedy pohybuje konstantním zrychlením  $a_1$ , tedy rovnoměrně zrychleně. Na dráze  $b$  dosáhneme z klidu rychlosti  $v_0$ . Řešíme-li rovnici

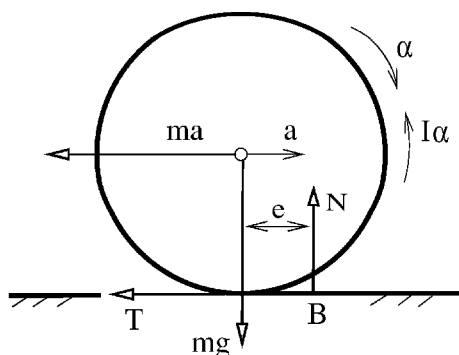
$$\frac{1}{2} \frac{dv^2}{dx} = a_1,$$

separací proměnných a integrací mezi startem z klidu a rychlostí  $v_0$ , dostaneme

$$\int_0^{v_0^2} dv^2 = 2a_1 \int_0^b dx \Leftrightarrow v_0^2 = 2a_1 b.$$

Po dosazení za  $a_1$  z (1) máme

$$v_0^2 = \frac{2m g r b}{I + m r^2} (r \sin b - e \cos b). \quad (3)$$



Druhá část pohybu válce je pohyb (valení) po vodorovné rovině. Silové poměry jsou podobné předchozímu případu (viz obr.). Vlastní pohybovou rovnicí je momentová podmínka k bodu  $B$ . Má tvar

$$I a + m(ar + eg) = 0.$$

Po dosazení za  $a = \frac{a}{r}$  odtud získáme

$$a = -\frac{m e r g}{I + m r^2} = -a_2 = \text{konst.} \quad (4)$$

Střed se tedy pohybuje s konstantním záporným zrychlením (rovnoměrně zpžděně). Na dráze  $l$  z rychlosti  $v_0$  zastaví. Rovnici

$$\frac{1}{2} \frac{dv^2}{dx} = -a_2$$

řešíme separací proměnných a integrací mezi těmito dvěma polohami. Dostaneme

$$\int_{v_0^2}^0 dv^2 = -2a_2 \int_0^l dx \Leftrightarrow v_0^2 = 2a_2 l.$$

Po dosazení za  $a_2$  z (4) máme

$$v_0^2 = \frac{2m e r g l}{I + m r^2}. \quad (5)$$

Srovnáním (3) s (5) (krátíme výrazem  $\frac{2m g r}{I + m r^2}$ ) získáme

$$b(r \sin b - e \cos b) = e l,$$

odkud

$$e = \frac{b r \sin b}{l + b \cos b}.$$